

Ø16, Ø20, Ø25, Ø32, Ø40, Ø50, Ø63

Best Pneumatics 4 5版



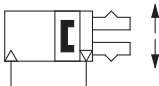
型式/规格

型号		MHS2-16D	MHS2-20D	MHS2-25D	MHS2-32D	MHS2-40D	MHS2-50D	MHS2-63D
缸径 mm		16	20	25	32	40	50	63
使用流体		空气						
使用压力 MPa		0.2~0.6			0.1~0.6			
环境温度及使用流体温度 °C		-10~60						
重复精度 mm		±0.01						
最高使用频率 c.p.m		120			60			
给油		不给油						
动作方式		双作用						
注 ¹⁾ 有效夹持力 N 压力 0.5MPa时	外径夹持力	21	37	63	111	177	280	502
	内径夹持力	23	42	71	123	195	306	537
开闭行程(两侧)mm		4	4	6	8	8	12	16
质量 g		58	96	134	265	345	515	952

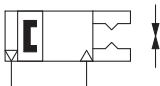
注) ø16~ø25为夹持点L=20mm的值。ø32~ø63为夹持点L=30mm的值。
各夹持位置的夹持力参见P.591、592「有效夹持力」图。

JIS图形符号

双作用・内径夹持



双作用・外径夹持



订制规格
(详见P.727~759。)

表示记号	规格 / 内容
-X4	耐热规格(100°C)
-X5	密封件类氟橡胶
-X50	无磁环
-X53	密封件类EPDM / 氟润滑脂
-X56	轴向配管
-X63	氟润滑脂
-X79	食品机械用润滑脂 / 氟润滑脂
-X79A	食品机械用润滑脂

带磁性开关的规格参见P.648~655。

- 磁性开关的设定例及安装位置设定方法
- 磁性开关迟滞
- 磁性开关固定方法
- 磁性开关从主体端面的伸出量

MHZ

MHF

MHL

MHR

MHK

MHS

MHC

MHT
-Z

MHY

MHW

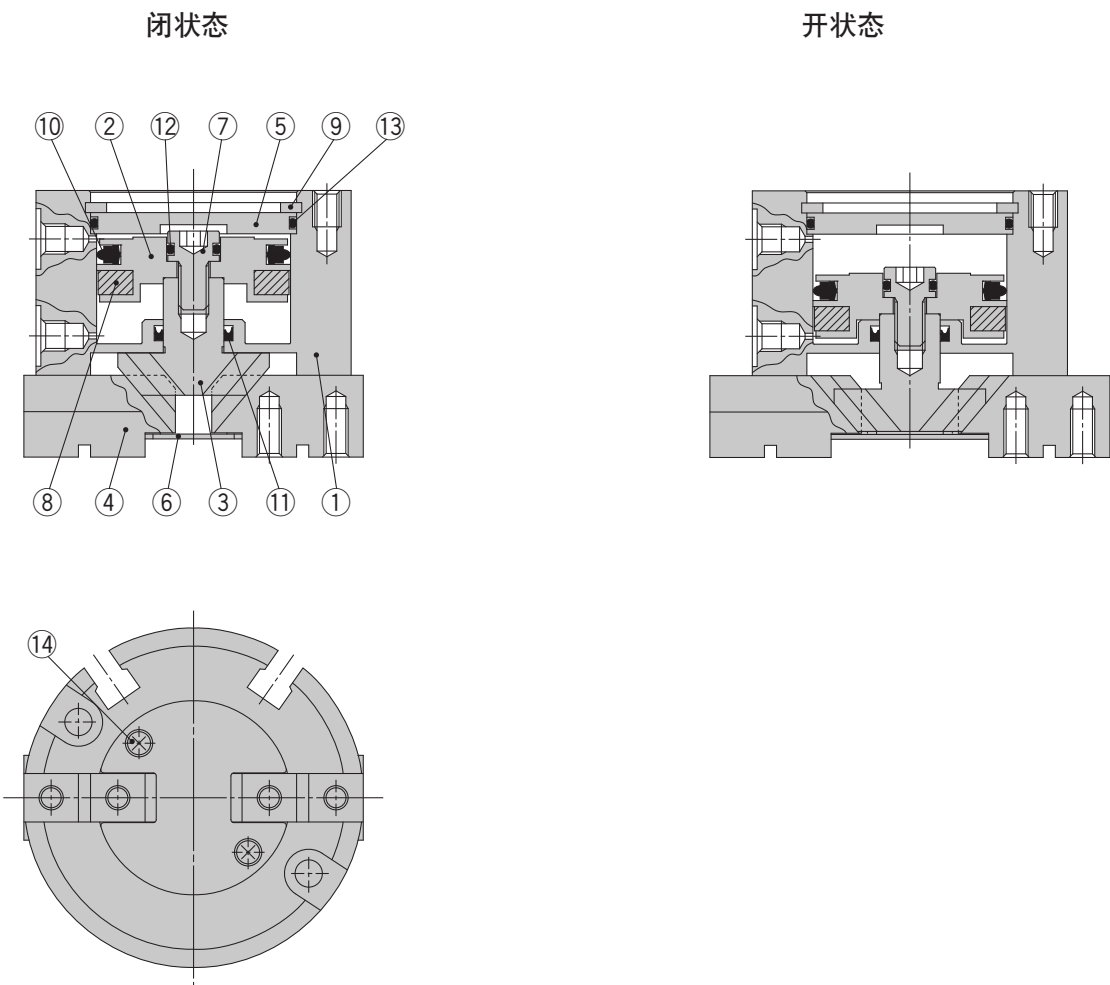
-X□

MRHQ

MA

D-□

结构图



构成零件

序号	零件名	材质	备注
1	主体	铝合金	硬质阳极氧化处理
2	活塞	铝合金	硬质阳极氧化处理
3	凸轮	碳钢	热处理·特殊处理
4	手指	碳钢	热处理·特殊处理
5	端盖	铝合金	硬质阳极氧化处理
6	端板	不锈钢	
7	活塞螺钉	不锈钢	

序号	零件名	材质	备注
8	橡胶磁环	—	
9	C形弹性挡圈	碳钢	磷酸盐被膜
10	活塞密封圈	NBR	
11	杆密封圈	NBR	
12	垫圈	NBR	
13	垫圈	NBR	
14	内十字盘头小螺钉	碳钢	铬酸锌

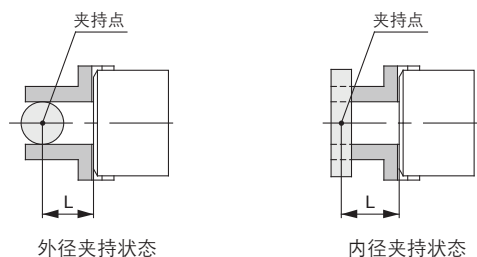
可换件

名称	MHS2-16D	MHS2-20D	MHS2-25D	MHS2-32D	MHS2-40D	MHS2-50D	MHS2-63D	主要零件
密封组件	MHS16-PS	MHS20-PS	MHS25-PS	MHS32-PS	MHS40-PS	MHS50-PS	MHS63-PS	⑩⑪⑫⑬
手指	P3316004	P3346104	P3316204	P3316304	P3316404	P3316504	P3316604	④
凸轮	P3316023	P3316123	P3316223	P3316323	P3316423	P3316523	P3316623	③
活塞组件	MHS-A1601	MHS-A2001	MHS-A2501	MHS-A3201	MHS-A4001	MHS-A5001	MHS-A6301	②⑦⑧
端板组件	MHS-A1613-2	MHS-A2013-2	MHS-A2513-2	MHS-A3213-2	MHS-A4013-2	MHS-A5013-2	MHS-A6313-2	⑥⑭
端盖	MHS-A1614	MHS-A2014	MHS-A2514	MHS-A3214	MHS-A4014	MHS-A5014	MHS-A6314	⑤

※1台配有2个手指。
可换件 / 润滑脂包型号:MH-G01(30g)

夹持点

- 工件的夹持点(即夹持点距离)应在有效夹持力图线的所示各压力夹持力线图内使用。
- 若夹持点超出夹持力图线的使用范围，加在手指滑动部位的偏载过大，会严重影响使用寿命。

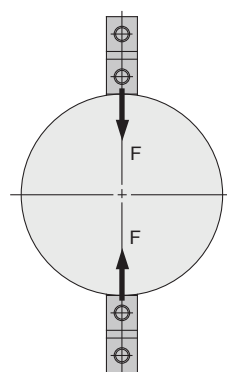


L: 夹持点距离

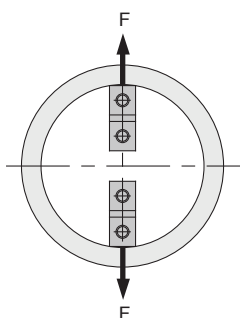
有效夹持力

- 有效夹持力的表示

右图中的有效夹持力是指两个手指及附件一起完全与工件接触的状态。如下图所示，在一个手指上所受的推力F表示。



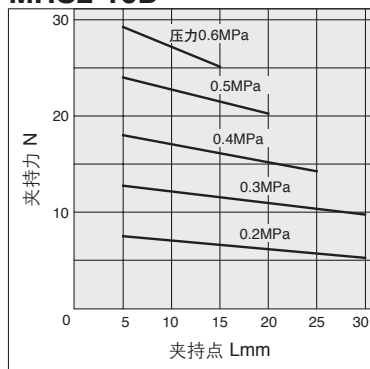
外径夹持



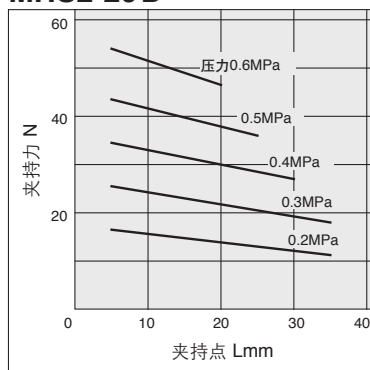
内径夹持

外径夹持力

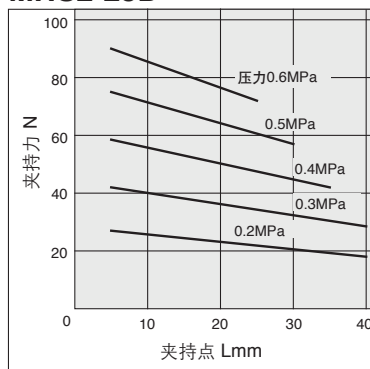
MHS2-16D



MHS2-20D

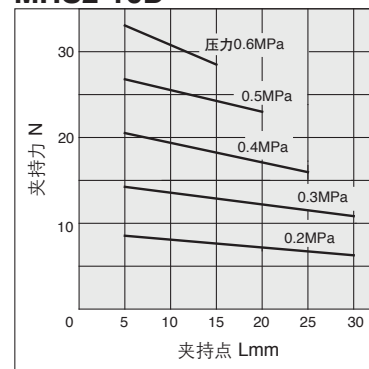


MHS2-25D

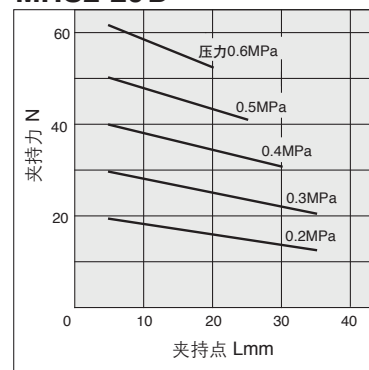


内径夹持力

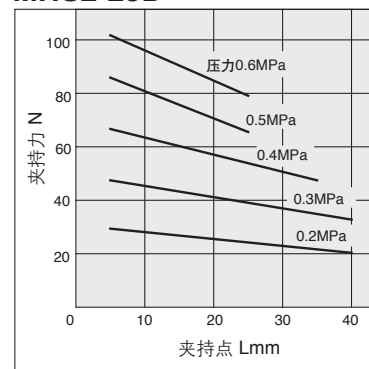
MHS2-16D



MHS2-20D



MHS2-25D



MHZ

MHF

MHL

MHR

MHK

MHS

MHC

MHT

-Z

MHY

MHW

-X□

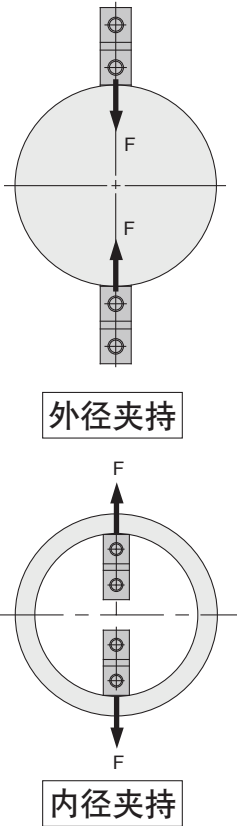
MRHQ

MA

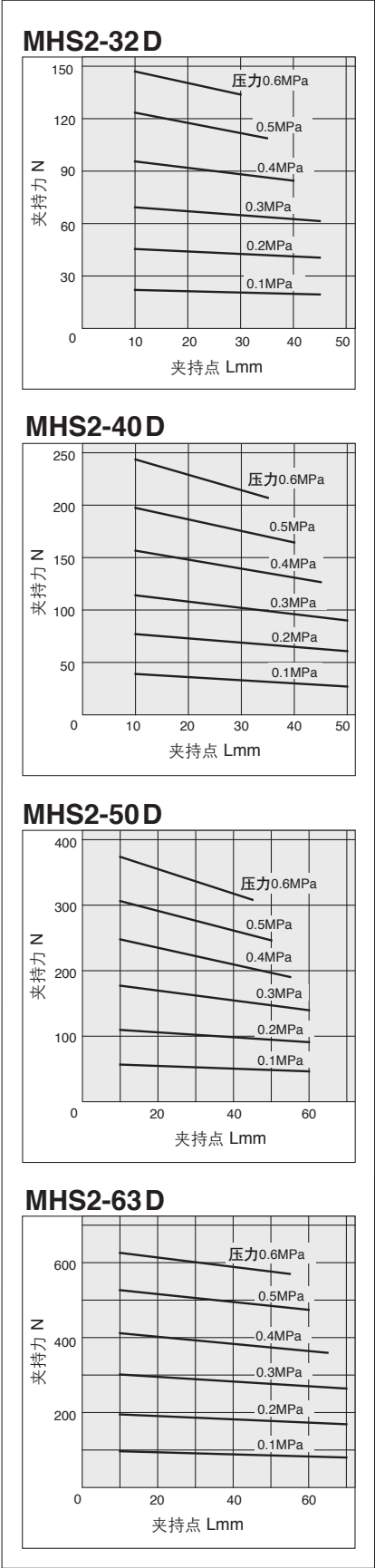
D-□

有效夹持力

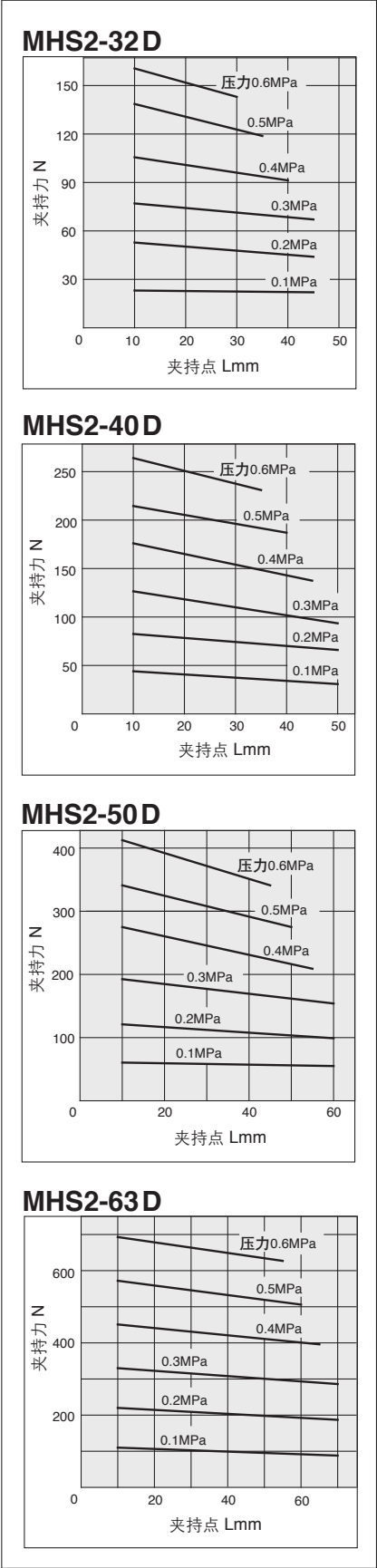
●有效夹持力的表示
右图中的有效夹持力是指两个手指及附件一起完全与工件接触的状态。如下图所示，在一个手指上所受的推力F表示。



外径夹持力

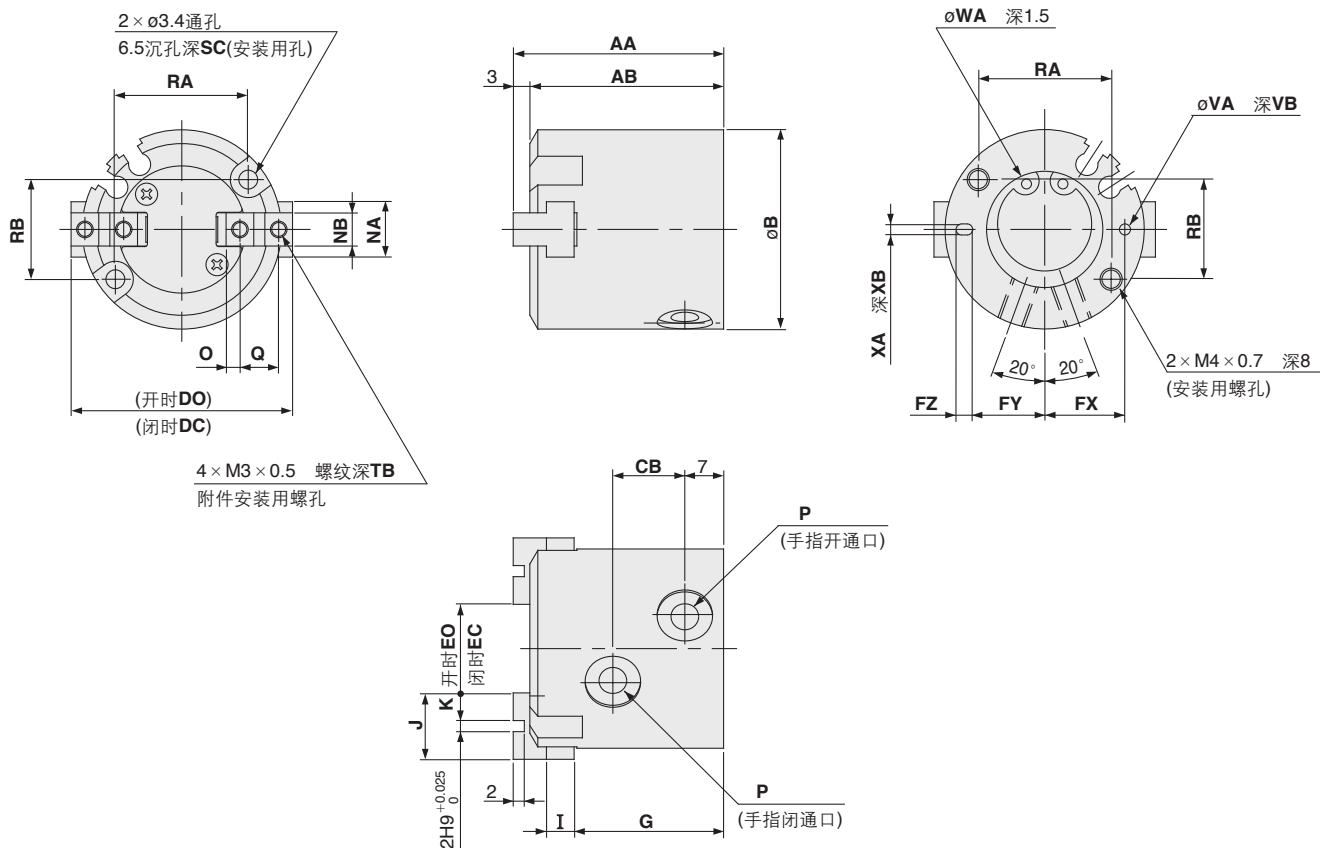


内径夹持力



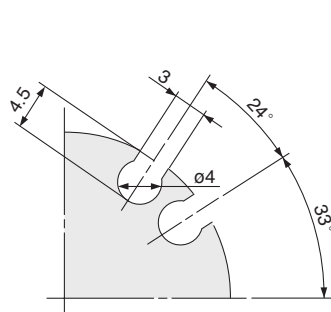
外形尺寸图

MHS2-16D~25D

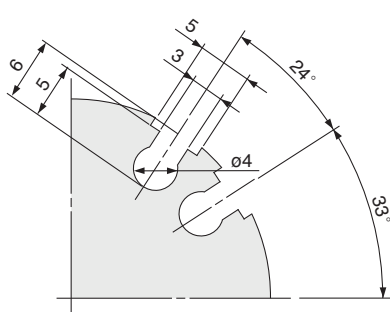


磁性开关安装用槽位置(2个)

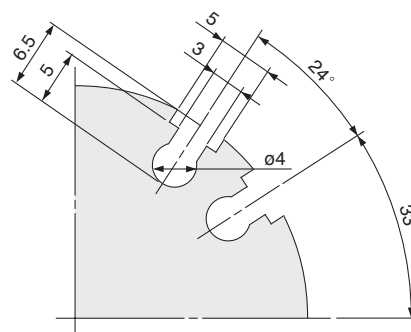
MHS2-16D



MHS2-20D



MHS2-25D



型号	AA	AB	B	CB	DC	DO	EC	EO	FX	FY	FZ	G	I	J	K	NA	NB	O	P	Q
MHS2-16D	35	32	30	11	30	34	10	14	12.5	11	3	25	4	10	4	8	5h9 ₀ ^{+0.030}	2	M3×0.5	6
MHS2-20D	38	35	36	13	36	40	12	16	14.5	13	3	27	5	12	5	10	6h9 ₀ ^{+0.030}	2.5	M5×0.8	7
MHS2-25D	40	37	42	15	42	48	14	20	17	14.5	5	28	5	14	6	12	6h9 ₀ ^{+0.030}	3	M5×0.8	8

型号	RA	RB	SC	TB	VA	VB	WA	XA	XB
MHS2-16D	18	16	8	5	2H9 ₀ ^{+0.025}	2	17H9 ₀ ^{+0.043}	2H9 ₀ ^{+0.025}	2
MHS2-20D	24	18	9.5	6	2H9 ₀ ^{+0.025}	2	21H9 ₀ ^{+0.052}	2H9 ₀ ^{+0.025}	2
MHS2-25D	26	22	10	6	3H9 ₀ ^{+0.025}	3	26H9 ₀ ^{+0.052}	3H9 ₀ ^{+0.025}	3

MHZ

MHF

MHL

MHR

MHK

MHS

MHC

MHT

-Z

MHY

MHW

-X□

MRHQ

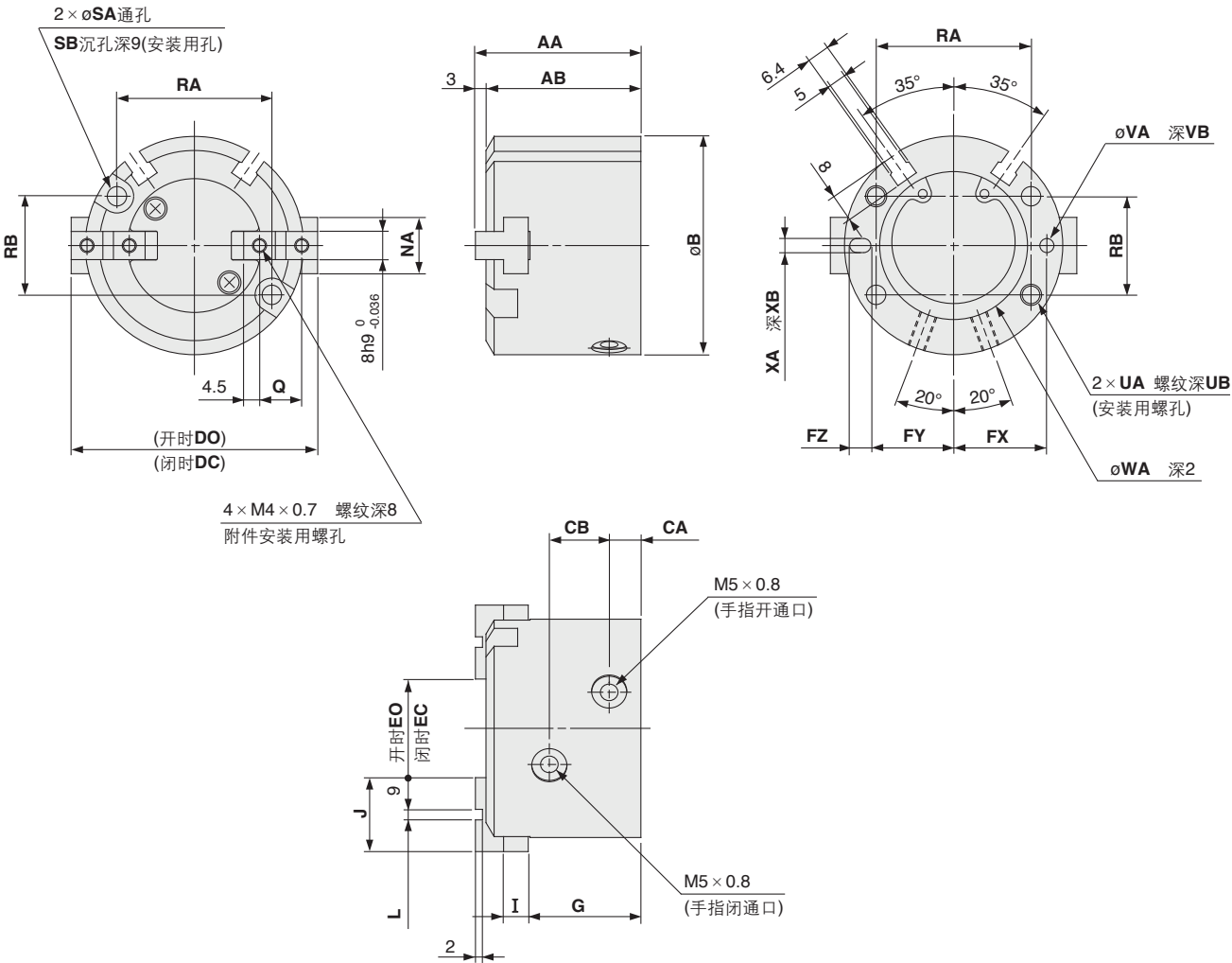
MA

D-□

MHS2 系列

外形尺寸图

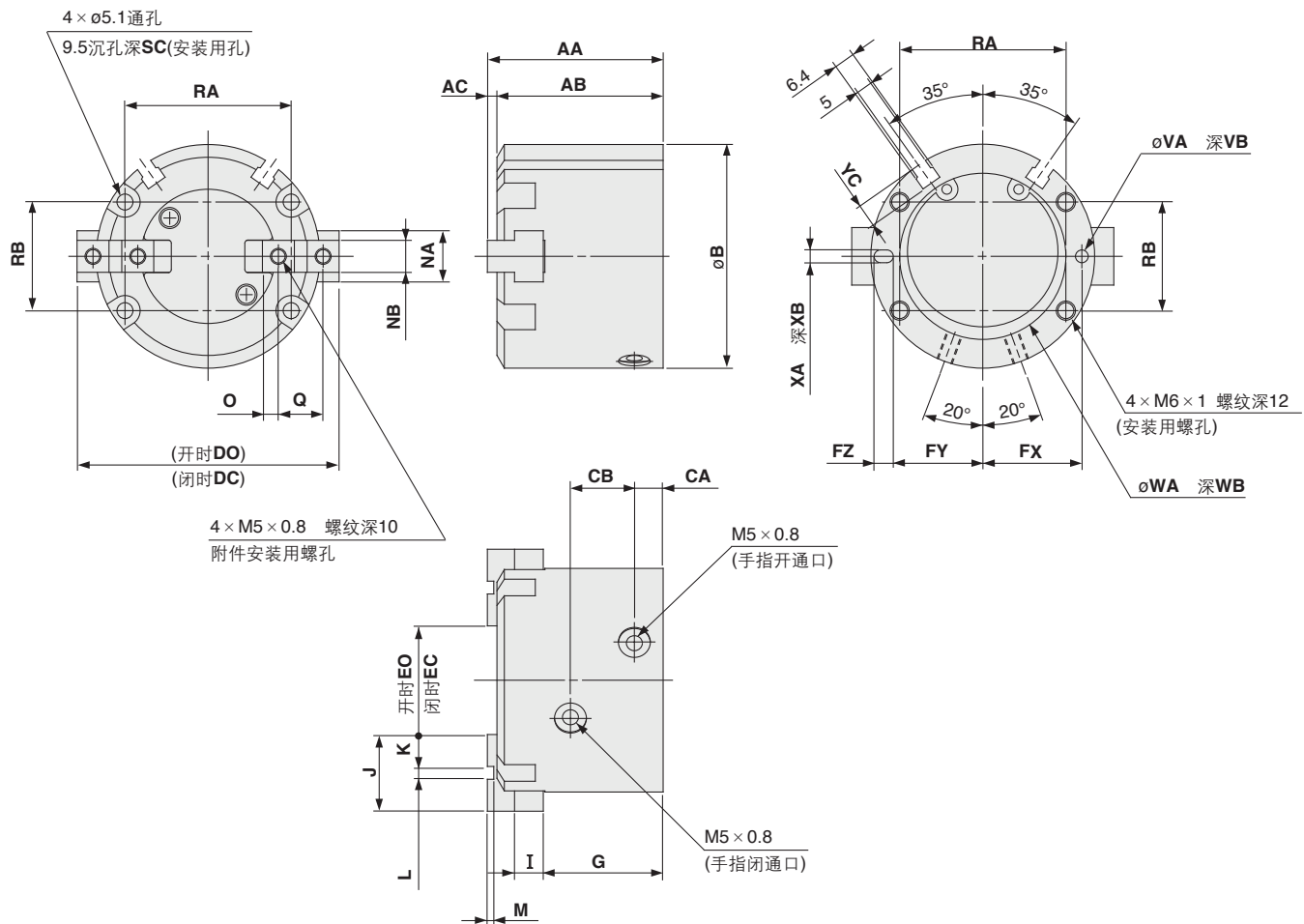
MHS2-32D・40D



(mm)																					
型号	AA	AB	B	CA	CB	DC	DO	EC	EO	FX	FY	FZ	G	I	J	L	NA	Q	RA	RB	SA
MHS2-32D	44	41	56	8	16	56	64	16	24	23	20.5	5	30.5	6	20	2H9 ^{+0.025} ₀	14	11	38	25	4.5
MHS2-40D	47	44	62	9	17	62	70	20	28	26.5	23.5	6	32	7	21	3H9 ^{+0.025} ₀	16	12	44	28	5.5

型号	SB	UA	UB	VA	VB	WA	XA	XB
MHS2-32D	8	M5 × 0.8	10	3H9 ^{+0.025} ₀	3	34H9 ^{+0.062} ₀	3H9 ^{+0.025} ₀	3
MHS2-40D	9.5	M6 × 1	12	4H9 ^{+0.030} ₀	4	42H9 ^{+0.062} ₀	4H9 ^{+0.030} ₀	4

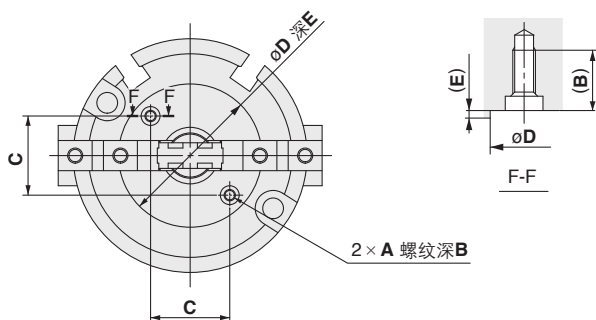
MHS2-50D · 63D



型号	AA	AB	AC	B	CA	CB	DC	DO	EC	EO	FX	FY	FZ	G	I	J	K	L	M	NA	NB
MHS2-50D	55	52	3	70	9	20	70	82	22	34	31	28	6	37.5	9	24	10	4H9 ^{+0.030} ₀	2	18	10h9 ⁰ _{-0.036}
MHS2-63D	66	62	4	86	12	22	86	102	30	46	38	34.5	7	44	11	28	11	6H9 ^{+0.030} ₀	3	24	12h9 ⁰ _{-0.043}

型号	O	Q	RA	RB	SC	VA	VB	WA	WB	XA	XB	YC
MHS2-50D	5	14	52	34	12	4H9 ^{+0.030} ₀	4	52H9 ^{+0.074} ₀	2	4H9 ^{+0.030} ₀	4	7
MHS2-63D	5.5	17	66	38	14	5H9 ^{+0.030} ₀	5	65H9 ^{+0.074} ₀	2.5	5H9 ^{+0.030} ₀	5	7.5

MHS2系列 端板安装部详细尺寸图



型号	A	B	C	øD	E
MHS2-16D	M2 × 0.4	5.5	11	21 ^{+0.1} ₀	0.5
MHS2-20D		5.4	13	24 ^{+0.1} ₀	0.6
MHS2-25D			15	27 ^{+0.1} ₀	
MHS2-32D	M3 × 0.5	5.2	18	32 ^{+0.1} ₀	0.8
MHS2-40D		8	21	38 ^{+0.1} ₀	1
MHS2-50D			24	42 ^{+0.1} ₀	
MHS2-63D			32	54 ^{+0.1} ₀	

磁性开关的设定例及安装位置的设定方法

磁性开关根据安装数量和检测位置的组合，可以有很多种使用方法。

1) 工件外径夹持时的检测

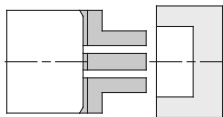
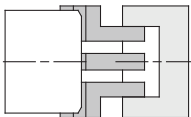
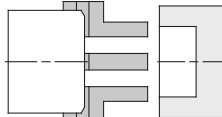
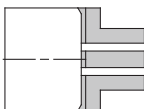
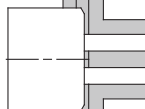
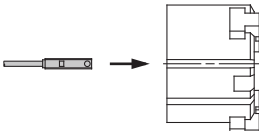
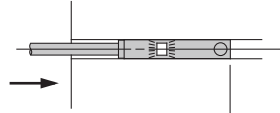
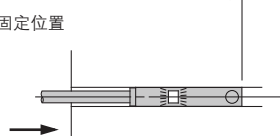
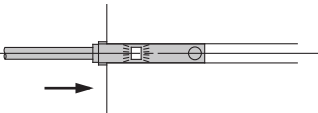
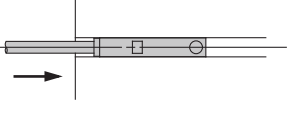
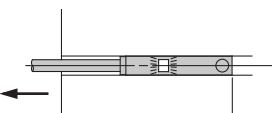
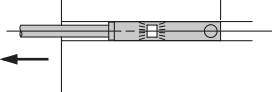
检测例			①想确认手指复位の場合	②想确认夹持工件の場合	③想确认非夹持工件の場合		
检测位置			手指 全开位置 	工件 夹持位置 	手指 全闭位置 		
磁性开关 的动作			手指复位时开关ON (灯亮)	夹持工件时开关ON (灯亮)	非夹持工件时(异常时): 开关ON(灯亮)		
检测 组合	1个磁性开关的场合 ※可以检测出①、②、③中任何1处的位置。		●	●	●		
	2个磁性开关的场合 ※可以检测出①、②、③中2处的位置。	A	●	●	—		
		B	—	●	●		
		C	●	—	●		
磁性开关 安装位置 设定步骤 「无压力或低压时，按开关与电源连接的步骤设定」			步骤1) 手指全闭。 	步骤1) 手指夹持 工件位置。 	步骤1) 手指全闭。 		
			步骤2)按下图方向将磁性开关装入开关安装槽。 导线从手指方向取出的场合也按下图的方向插入、设定。				
			步骤3)按箭头方向移动开关到指示灯亮的位置。 步骤4)再次按箭头方向移动开关，确认指示灯灭。 步骤5)反向移动开关，从指示灯再次亮的位置开始，按箭头方向移动0.3~0.5mm后固定。 灯亮位置 固定位置 0.3~0.5mm			步骤3)按箭头方向移动开关，从指示灯亮的位置开时，再向箭头方向移动0.3~0.5mm后固定。另外，2色指示型为指示灯由红变为绿的位置处固定。 灯亮位置 固定位置 0.3~0.5mm	

注) ●夹持工件，建议在手指行程中心附近进行。

●夹持工件在手指的开闭行程末端进行的场合，由于磁性开关迟滞的影响，上表的检测组合有被限制的情况。

磁性开关根据安装数量和检测位置的组合，可以有很多种使用方法。

2)内径夹持的场合

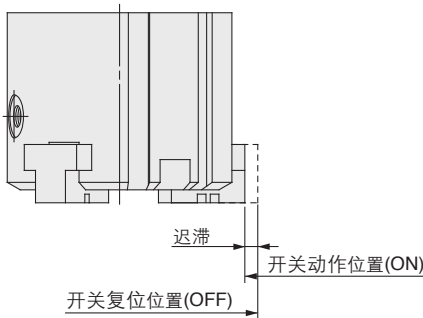
检测例			①想确认手指复位的情况		②想确认夹持工件的情况		③想确认非夹持工件的情况				
检测位置			手指 全闭位置		工件 夹持位置		手指 全开位置				
磁性开关 的动作			手指复位时开关ON (灯亮)		夹持工件时开关ON (灯亮)		非夹持工件时(异常时): 开关ON(灯亮)				
检测 组合	1个磁性开关的场合 ※可以检测出①、②、③中任 何1处的位置。		●		●		●				
	2个磁性开关的场 合 ※可以检测出①、②、 ③中2处的位置。	组合 A B C	●		●		—				
			—		●		●				
			●		—		●				
磁性开关 安装位置 设定步骤 「无压力或低压时，按开 关与电源连接的步骤设 定」			步骤1) 手指全闭。				步骤1) 手指全开。				
			步骤2)按下图方向将磁性开关装入开关安装槽。 							导线从手指方向取出的场合也按下图的方向插入、设定。	
			步骤3)按箭头方向移动开关，从指示灯亮的位置开时，再向箭头方向移动0.3~0.5 mm后固定。 灯亮位置  0.3~0.5mm 固定位置 				步骤3)按箭头方向移动开关到指示灯亮的位置。  步骤4)再次按箭头方向移动开关，确认指示灯灭。  步骤5)反向移动开关，从指示灯再次亮的位置开始，按箭头方向移动0.3~0.5mm后固定。 灯亮位置  0.3~0.5mm 固定位置 				

注) ●夹持工件，建议在手指行程中心附近进行。
●夹持工件在手指的开闭行程末端进行的场合，由于磁性开关迟滞的影响，上表的检测组合有被限制的情况。

- MHZ
- MHF
- MHL
- MHR
- MHK
- MHS**
- MHC
- MHT
-Z
- MHY
- MHW
- X□
- MRHQ
- MA
- D-□

磁性开关的迟滞

磁性开关和微动开关一样有迟滞。开关位置的调整大致参考下表进行。



MHS□/MHSL系列

气爪型号	磁性开关型号	迟滞(最大值)	
		D-M9□(V)	D-M9□W(V)
MHS□ - 16D	MHSL3	0.5	
MHS□ - 20D	MHSL3	0.5	
MHS□ - 25D	MHSL3	0.5	
MHS□ - 32D	MHSL3	0.6	
MHS□ - 40D	MHSL3	0.6	
MHS□ - 50D	MHSL3	0.6	
MHS□ - 63D	MHSL3	0.6	
MHS□ - 80D	MHSL3	0.6	
MHS□ - 100D	MHSL3	0.6	
MHS□ - 125D	MHSL3	0.6	

气爪型号	磁性开关型号	迟滞(最大值)	
		D-Y59□/Y69□/Y7P(V)	D-Y7□W(V)/Y7BA
MHS□ - 32D	MHSL3	0.7	
MHS□ - 40D	MHSL3	0.5	
MHS□ - 50D	MHSL3	0.5	
MHS□ - 63D	MHSL3	0.5	
MHS□ - 80D	MHSL3	0.5	
MHS□ - 100D	MHSL3	0.5	
MHS□ - 125D	MHSL3	0.5	

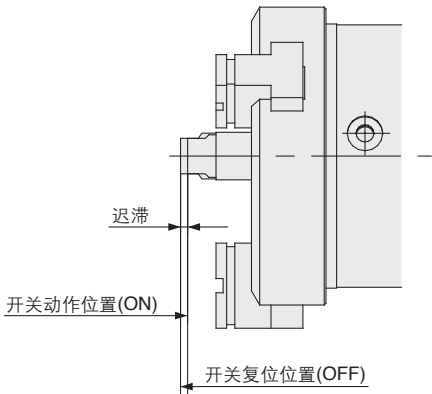
MHSJ/MHSH系列

气爪型号	磁性开关型号	迟滞(最大值)	
		D-M9□(V)	D-M9□W(V)
MHSJ3 - 16D	MHSH3	0.5	
MHSJ3 - 20D	MHSH3	0.5	
MHSJ3 - 25D	MHSH3	0.5	
MHSJ3 - 32D	MHSH3	0.6	
MHSJ3 - 40D	MHSH3	0.6	
MHSJ3 - 50D	MHSH3	0.6	
MHSJ3 - 63D	MHSH3	0.6	
MHSJ3 - 80D	MHSH3	0.6	

注) 实际的设定位置在确认磁性开关的动作状态的基础上进行调整。

磁性开关的迟滞

中心推杆／气缸式



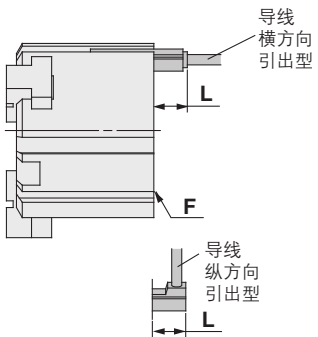
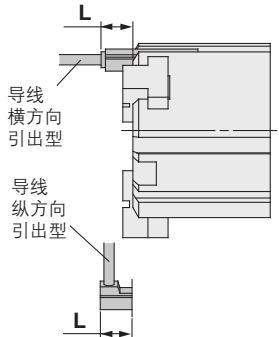
		(mm)	
气爪型号	磁性开关型号	迟滞(最大值)	
		D-M9□(V) D-M9□W(V) D-M9□A(V)	
MHSH□3-32DA		0.3	
MHSH□3-40DA		0.3	
MHSH□3-50DA		0.2	
MHSH□3-63DA		0.4	
MHSH□3-80DA		0.3	

注) 实际的设定位置在确认磁性开关的动作状态的基础上进行调整。

- MHZ
- MHF
- MHL
- MHR
- MHK
- MHS**
- MHC
- MHT-Z
- MHY
- MHW
- X□
- MRHQ
- MA
- D-□

磁性开关从主体端面的伸出量

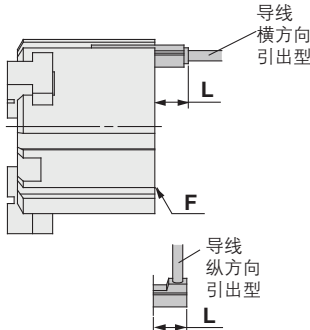
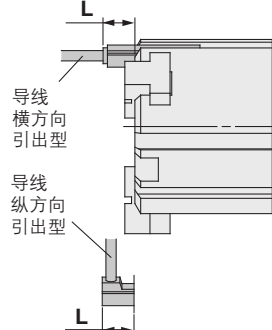
磁性开关从主体端面的伸出量参见下表。
安装时请参考。

(mm)									
磁性开关设定在 气爪上的方向		导线从手指反方向伸出的场合				导线从手指侧伸出的场合			
									
导线类型 磁性开关型号 手指位置 气爪型号		横方向引出		纵方向引出		横方向引出		纵方向引出	
		D-M9□ D-M9□W	D-M9□A	D-M9□V D-M9□WV	D-M9□AV	D-M9□ D-M9□W	D-M9□A	D-M9□V D-M9□WV	D-M9□AV
MHS□-16D	开	—	1	—	—	1	3	—	1
	闭	5	7	3	5	—	—	—	—
MHS□-20D	开	—	—	—	—	—	—	—	—
	闭	5	7	3	5	—	—	—	—
MHS□-25D	开	—	—	—	—	—	1	—	—
	闭	3	5	1	3	—	—	—	—
MHSL3-16D	开	—	1	—	—	—	—	—	—
	闭	5	7	3	5	—	—	—	—
MHSL3-20D	开	—	—	—	—	—	—	—	—
	闭	5	7	3	5	—	—	—	—
MHSL3-25D	开	—	—	—	—	—	—	—	—
	闭	3	5	1	3	—	—	—	—
MHS□-32D	开	—	—	—	—	—	—	—	—
	闭	5.5	7.5	3.5	5.5	—	—	—	—
MHS□-40D	开	—	—	—	—	—	—	—	—
	闭	5	7	3.5	5	—	—	—	—
MHS□-50D	开	—	—	—	—	—	—	—	—
	闭	4.5	6.5	2.5	4.5	—	—	—	—
MHS□-63D	开	—	—	—	—	—	—	—	—
	闭	2.5	4.5	0.5	2.5	—	—	—	—
MHS□-80D	开	—	—	—	—	—	—	—	—
	闭	—	—	—	—	—	—	—	—
MHS□-100D	开	—	—	—	—	—	—	—	—
	闭	—	—	—	—	—	—	—	—
MHS□-125D	开	—	—	—	—	—	—	—	—
	闭	—	—	—	—	—	—	—	—
MHSL3-32D	开	—	—	—	—	—	—	—	—
	闭	5.5	7.5	3.5	5.5	—	—	—	—
MHSL3-40D	开	—	—	—	—	—	—	—	—
	闭	5	7	3.5	5	—	—	—	—
MHSL3-50D	开	—	—	—	—	—	—	—	—
	闭	4.5	6.5	2.5	4.5	—	—	—	—
MHSL3-63D	开	—	—	—	—	—	—	—	—
	闭	2.5	4.5	0.5	2.5	—	—	—	—
MHSL3-80D	开	—	—	—	—	—	—	—	—
	闭	—	—	—	—	—	—	—	—
MHSL3-100D	开	—	—	—	—	—	—	—	—
	闭	—	—	—	—	—	—	—	—
MHSL3-125D	开	—	—	—	—	—	—	—	—
	闭	—	—	—	—	—	—	—	—

注1) 表中未记入数值表示无伸出。
注2) 导线从手指侧伸出的场合，附件和工件不要碰上磁性开关本体及其导线。
注3) 实际的设定位置在确认磁性开关的动作状态的基础上进行调整。

磁性开关从主体端面的伸出量

磁性开关从主体端面的伸出量参见下表。
安装时请参考。

磁性开关设定在 气爪上的方向		导线从手指反方向伸出的场合			导线从手指侧伸出的场合		
							
导线类型		横方向引出		纵方向引出	横方向引出		纵方向引出
磁性开关型号 手指位置 气爪型号		D-Y59□ D-Y7P D-Y7□W	D-Y7BA	D-Y69□ D-Y7PV D-Y7□WV	D-Y59□ D-Y7P D-Y7□W	D-Y7BA	D-Y69□ D-Y7PV D-Y7□WV
MHS□-32D	开	—	—	—	—	5	—
	闭	6	9	4	—	—	—
MHS□-40D	开	—	—	—	—	2.5	—
	闭	5.5	8	4	—	—	—
MHS□-50D	开	—	—	—	—	—	—
	闭	5	7.5	3	—	—	—
MHS□-63D	开	—	—	—	—	—	—
	闭	3	5	1	—	—	—
MHS□-80D	开	—	—	—	—	—	—
	闭	—	—	—	—	—	—
MHS□-100D	开	—	—	—	—	—	—
	闭	—	—	—	—	—	—
MHS□-125D	开	—	—	—	—	—	—
	闭	—	—	—	—	—	—
MHSL3-32D	开	—	—	—	—	—	—
	闭	6	9	4	—	—	—
MHSL3-40D	开	—	—	—	—	—	—
	闭	5.5	8	4	—	—	—
MHSL3-50D	开	—	—	—	—	—	—
	闭	5	7.5	3	—	—	—
MHSL3-63D	开	—	—	—	—	—	—
	闭	3	5	1	—	—	—
MHSL3-80D	开	—	—	—	—	—	—
	闭	—	—	—	—	—	—
MHSL3-100D	开	—	—	—	—	—	—
	闭	—	—	—	—	—	—
MHSL3-125D	开	—	—	—	—	—	—
	闭	—	—	—	—	—	—

注1) 表中未记入数值表示无伸出。
注2) 导线从手指侧伸出的场合，附件和工件不要碰上磁性开关本体及其导线。
注3) 实际的设定位置在确认磁性开关的动作状态的基础上进行调整。

MHZ

MHF

MHL

MHR

MHK

MHS

MHC

MHT

-Z

MHY

MHW

-X□

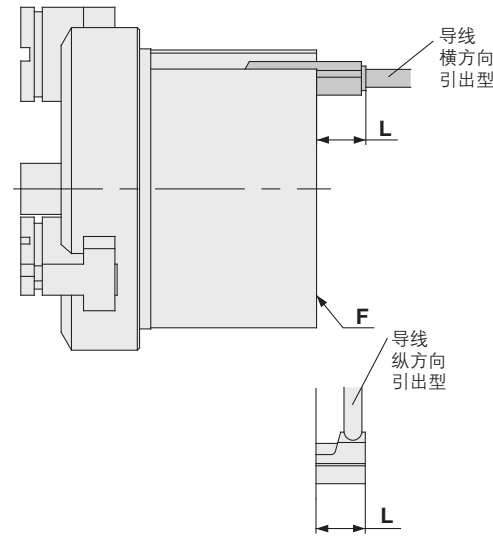
MRHQ

MA

D-□

磁性开关从主体端面的伸出量

磁性开关从主体端面的伸出量参见下表。
安装时请参考。



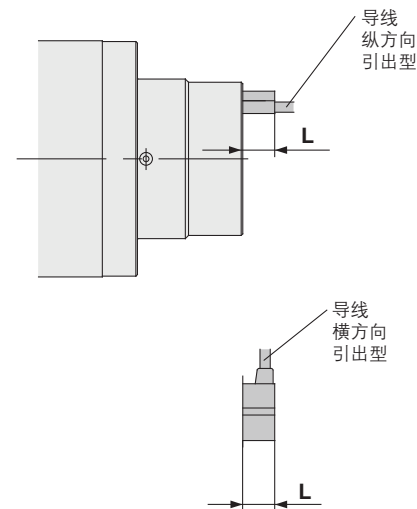
导线类型 磁性开关型号 手指位置 气爪型号		横方向引出		纵方向引出	
		D-M9□ D-M9□W	D-M9□A	D-M9□V D-M9□WV	D-M9□AV
MHSJ3 -16D MHSJ3	开	2	4	—	2
	闭	5.5	7.5	3.5	5.5
MHSJ3 -20D MHSJ3	开	2	4	—	2
	闭	5	7	3	5
MHSJ3 -25D MHSJ3	开	—	3	—	—
	闭	5	7	3	5
MHSJ3 -32D MHSJ3	开	—	1	—	—
	闭	4.5	6.5	2.5	4.5
MHSJ3 -40D MHSJ3	开	—	—	—	—
	闭	3	5	1	3
MHSJ3 -50D MHSJ3	开	—	—	—	—
	闭	1.5	3.5	—	1.5
MHSJ3 -63D MHSJ3	开	—	—	—	—
	闭	—	2	—	—
MHSJ3 -80D MHSJ3	开	—	—	—	—
	闭	—	1	—	—

注1) 表示从安装面F的伸出量。无手指侧的伸出。
注2) 表中未记入数值表示无伸出。
注3) 导线从手指侧伸出的场合，附件和工件不要碰上磁性开关本体及其导线。
注4) 实际的设定位置在确认磁性开关的动作状态的基础上进行调整。

推杆保持座(P)端面的伸出量

磁性开关从推杆保持座(P)端面的伸出量参见下表。
安装时请参考。

中心推杆/气缸式



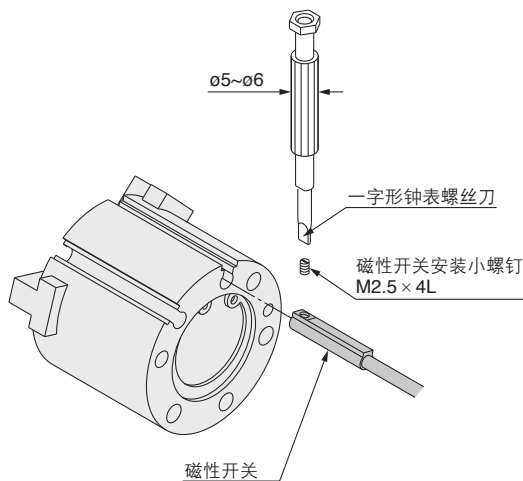
导线类型 磁性开关型号 手指位置 气爪型号		横方向引出		纵方向引出	
		D-M9□ D-M9□W	D-M9□A	D-M9□V D-M9□WV	D-M9□AV
MHS□-32DA	伸出	4	2	2	4
	收回	9	7	7	9
MHS□-40DA	伸出	3	—	1	3
	收回	8	6	6	8
MHS□-50DA	伸出	—	—	—	—
	收回	7.5	5.5	5.5	7.5
MHS□-63DA	伸出	—	—	—	—
	收回	7	5	5	7
MHS□-80DA	伸出	—	—	—	—
	收回	4	2	2	4

注) 实际的设定位置在确认磁性开关的动作状态的基础上进行调整。

磁性开关固定方法

适合型号: **MHS2-16, 20, 25**
MHS3-16, 20, 25
MHSJ3-16, 20, 25, 32, 40, 50, 63, 80
MHSH3-16, 20, 25, 32, 40, 50, 63, 80
MHSH3-A32, 40, 50, 63, 80
MHSL3-16, 20, 25
MHS4-16, 20, 25

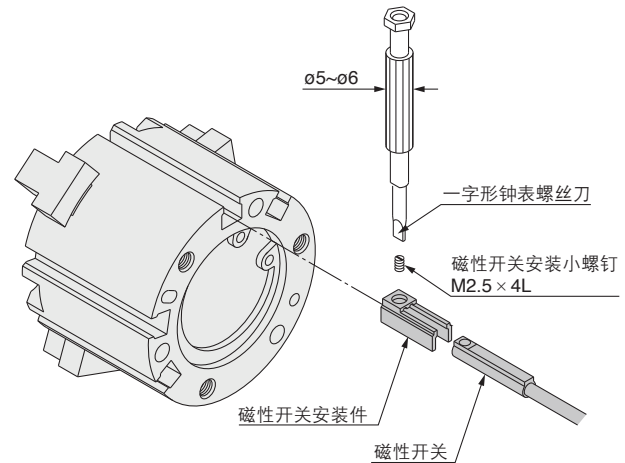
固定磁性开关时, 开关按下图方向插入气爪的磁性开关安装槽, 安装位置设定后, 用钟表螺丝刀拧紧附属的磁性开关安装小螺钉。



注) 拧紧磁性开关安装小螺钉时, 使用握径 $\phi 5 \sim 6$ mm的钟表螺丝刀。
 紧固力矩为 $0.05 \sim 0.15 \text{ N} \cdot \text{m}$ 。

适合型号: **MHS2-32, 40, 50, 63**
MHS3-32, 40, 50, 63, 80, 100, 125
MHSL3-32, 40, 50, 63, 80, 100, 125
MHS4-32, 40, 50, 63

- ① 把磁性开关安装件如图所示插入气缸的开关安装槽, 大体设定在磁性开关的位置。
- ② 在磁性开关安装件的安装槽部上插入磁性开关。
- ③ 检出位置确认后, 拧入附属在磁性开关上的止动螺钉(M2.5), 固定磁性开关。
- ④ 检出位置的变更按②的状态进行。



磁性开关安装件型号

磁性开关型号	磁性开关安装件型号
D-M9□(V) D-M9□W(V) D-M9□A(V)	BMG2-012

注) 紧固止动螺钉(M2.5)时, 使用握径5~6mm的钟表螺丝刀。
 紧固力矩为 $0.05 \sim 0.1 \text{ N} \cdot \text{m}$ 。大致是从有紧固感的位置再回转 90° 的状态。

MHZ

MHF

MHL

MHR

MHK

MHS

MHC

MHT

-Z

MHY

MHW

-X□

MRHQ

MA

D-□